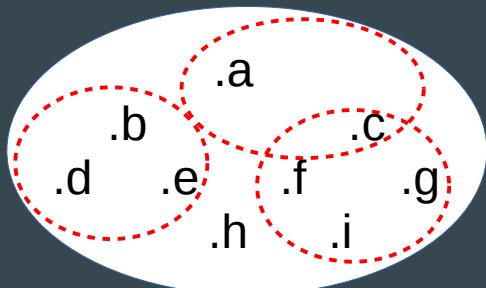


Otimização Combinatória Discreta e Programação Linear Inteira

...

Problema de otimização combinatória discreta (OC) – o que é?



• • •

- I = conjunto de elementos
 - C = coleção de subconjuntos dos elementos de I
 - $f(S)$ = valor associado a cada subconjunto S em C
- Qual o conjunto S em C que minimiza/maximiza $f(S)$?

Programação Linear Inteira (PLI) – o que é?

A área de PLI reúne técnicas, algoritmos e teorias em torno da classe de problemas de OC em que a coleção C e a função de otimização f podem ser expressas por equações lineares.

Exemplos:

Montagem de tabelas de horários: aulas em escolas, viagens de ônibus, etc.

Montagem de escalas de trabalhos: enfermarias de hospitais, tripulação de aviões, etc.

Planejamento de produção: sequenciamento de máquinas, controle de estoques, etc.

Telecomunicações: localização de antenas de celulares, planejamento de expansão de redes de telefonia, etc.

Roteamento: logística de distribuição, caminhos mais curtos, etc.

Projetos de circuitos integrados,
etc.



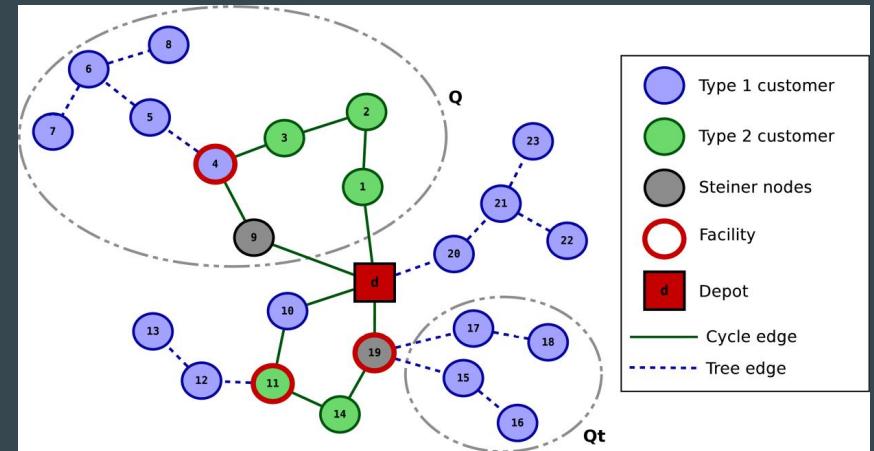
Alguns problemas estudados:

- PHS: problema do horário e alocação de salas de aulas da Facom
- Filogenia Viva
- Problemas de Seleção de Strings - M
- Heurísticas para problemas de roteamento em larga escala
- Matheurísticas para o problema da pseudoarborescência orientada a lucro
- Problema das pseudo-arborescências capacitadas com localização de facilidades - M
- Problema de roteamento em anéis de dois níveis (ring/ring) - M
- Coloração de vértices com pesos dissonantes e restrições de cores*- M
- Matheurísticas para o problema do horário e alocação de salas da Facom*

Projetos de pesquisa em andamento:

- Programação linear inteira aplicada a problemas de biologia computacional
- Algoritmos exatos para variantes do problema dos m-anéis-estrelas capacitados

Algoritmos exatos para variantes do problema dos m-anéis-estrelas capacitados



Este projeto tem por objetivo propor algoritmos exatos baseados no método da geração de colunas para resolver variantes do CmRSP. Neste tipo de problema, clientes estão geograficamente dispersos e demandam produtos ou serviços disponíveis em um depósito central. A distribuição dos produtos ou serviços é realizada em dois níveis por uma frota limitada de veículos idênticos com uma capacidade de carga definida. O primeiro nível de distribuição é custoso e consiste em um ciclo passando pelo depósito. O segundo nível é realizado por um meio mais barato, por exemplo com árvores. Cada veículo realiza a distribuição de produtos e serviços usando um dos dois níveis de distribuição ou uma combinação de ambos. Neste tipo de problema, clientes classificados como prioritários devem ser servidos somente pelo primeiro nível. O problema consiste em encontrar a melhor distribuição dos produtos e serviços.

Este tipo de problema tem aplicações em situações práticas como na área de telecomunicações, projeto de redes de comunicação, logística de distribuição, etc.

Técnicas usadas: Programação Linear Inteira, Geração de Colunas, Branch-and-cut-and-price

As seguintes variantes foram estudadas: CPAFLP, PRAP e Ring/Ring.

Técnicas:

Programação Linear Inteira (PLI)

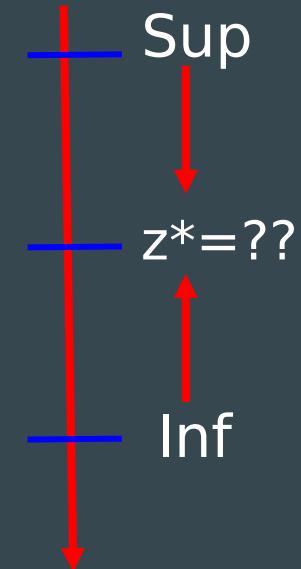
Geração de Colunas (GC)

Planos de Cortes (CP)

Branch-and-Bound (BB)

Branch-and-cut-and-price = BB + CP + GC

Matheuristicas = metaheurísticas + modelagem matemática



Bibliotecas/linguagens/ambientes:

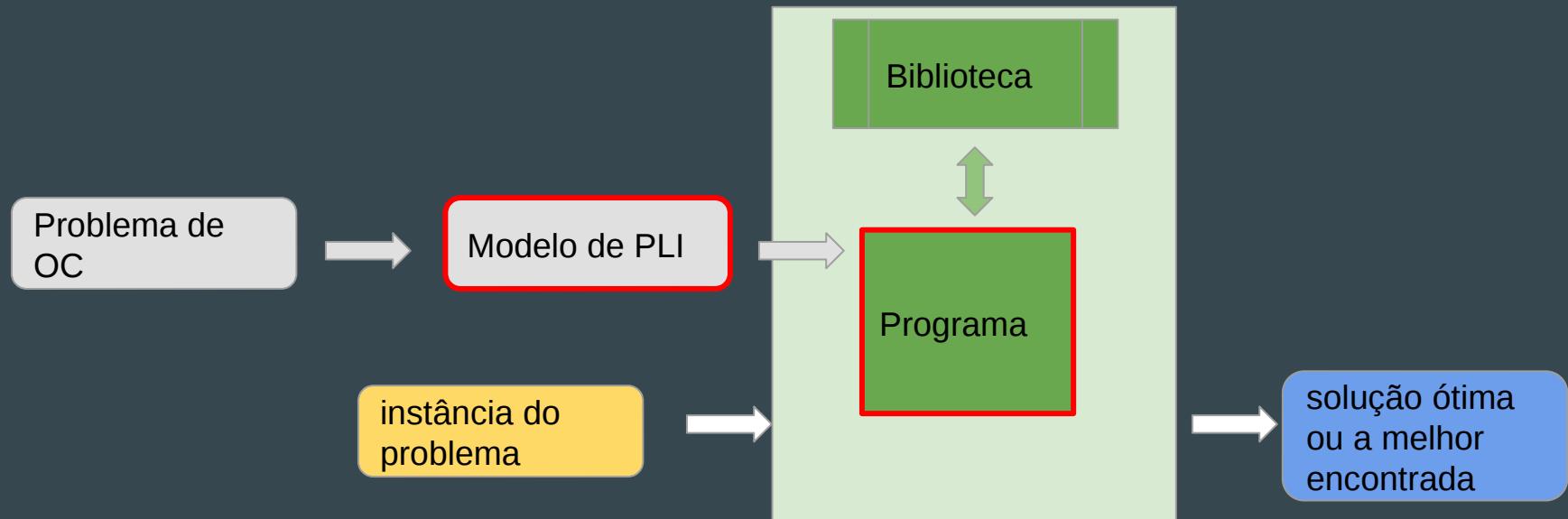
Resolvedores: SCIP, CPLEX, XPRESS

Linguagem de programação: C/C++

Sistema Operacional: Linux

Laboratório: Lexa

Metodologia



Exemplo de Modelagem matemática por PLI

$$(SPF) \quad \min \sum_{p \in P} c_p \lambda_p$$

$$\text{sujeito a} \quad \sum_{p \in P} \lambda_p \leq m \quad (\pi) \quad (4.1)$$

$$\sum_{p \in P} (r_i^p + t_i^p) \lambda_p = 1 \quad \forall i \in U_1 \quad (\alpha) \quad (4.2)$$

$$\sum_{p \in P} r_i^p \lambda_p = 1 \quad \forall i \in U_2 \quad (\mu) \quad (4.3)$$

$$\sum_{p \in P} (r_i^p + t_i^p) \lambda_p \leq 1 \quad \forall i \in W \quad (\gamma) \quad (4.4)$$

$$\sum_{p \in P} (r_{ij}^p + t_{ij}^p) \lambda_p \leq 1 \quad \forall ij \in A \quad (\beta) \quad (4.5)$$

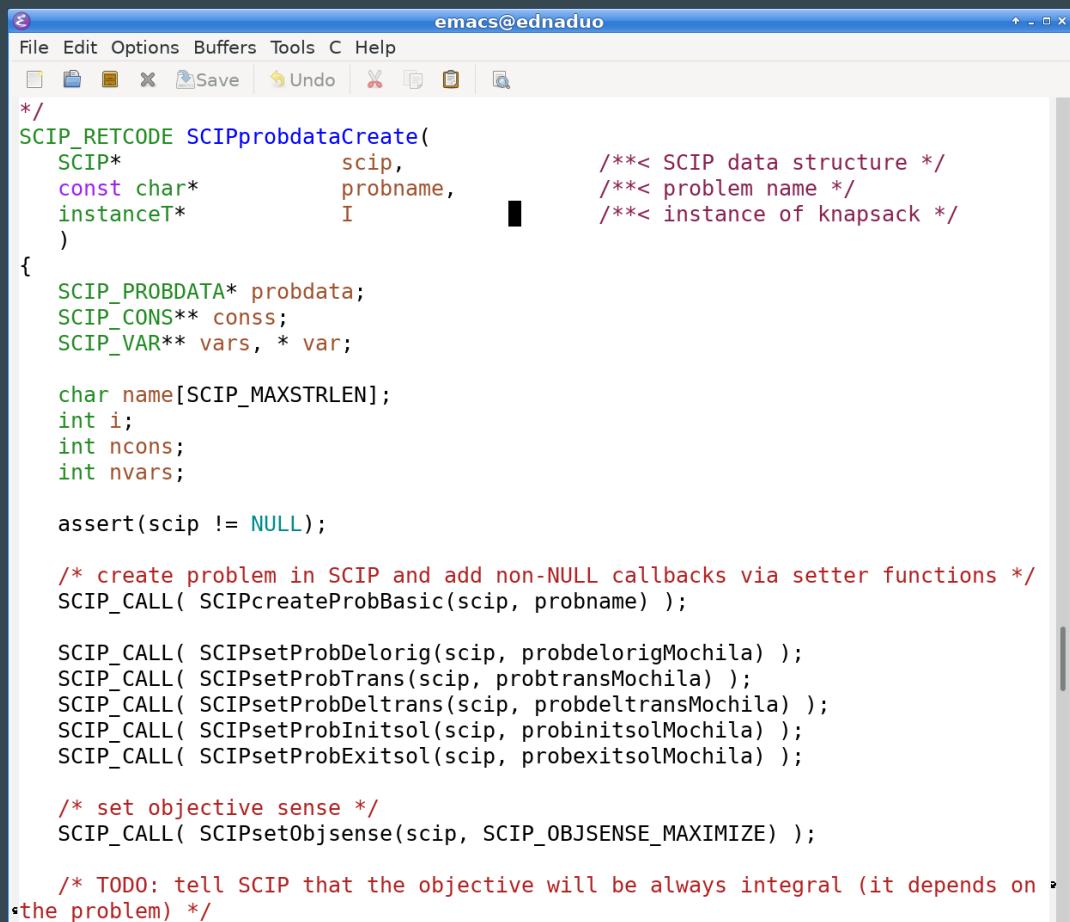
$$0 \leq \lambda_p \leq 1 \quad \forall p \in P. \quad (4.6)$$

Exemplo de resultados*

Instâncias	Com <i>GAP</i>	<i>GAP</i>	<i>GAP</i>	Ótimos	Tempo	Tempo
	MCF/SPF(=)	MCF	SPF	MCF/SPF(=)	MCF	SPF
CF0_QT1	45 / 16 (16)	50,16	4,55	0 / 4 (0)	*	*
CF0_QT66	45 / 17 (17)	40,86	3,16	1 / 8 (1)	1167,2	161,7
CFMED_QT1	45 / 17 (17)	59,84	3,12	0 / 4 (0)	*	*
CFMED_QT66	45 / 14 (14)	26,59	1,39	2 / 7 (1)	1706,0	173,0
Soma	180 / 64 (64)			3 / 23 (2)		
Média		44,36	3,06		1436,6	167,4

Tabela 5.18: Desempenho MCF \times SPF.

Exemplo de programa*



The image shows a screenshot of an Emacs window with a dark theme. The title bar reads "emacs@ednaduo". The menu bar includes "File", "Edit", "Options", "Buffers", "Tools", "C", and "Help". Below the menu is a toolbar with icons for Save, Undo, and others. The main buffer contains a C program for the SCIP (Solving Constraint Integer Programs) library. The code is color-coded: green for keywords like SCIP_, red for comments, and blue for variable names. The program creates a SCIP problem data structure, initializes variables, and sets various SCIP parameters and callbacks. A cursor is visible in the code area.

```
/*
SCIP_RETCODE SCIPprobdataCreate(
    SCIP*                      scip,                      /***< SCIP data structure */
    const char*                 probname,                /***< problem name */
    instanceT*                 I,                         /***< instance of knapsack */
)
{
    SCIP_PROBDATA* probdata;
    SCIP_CONS**  cons;
    SCIP_VAR**  vars, * var;

    char name[SCIP_MAXSTRLEN];
    int i;
    int ncons;
    int nvars;

    assert(scip != NULL);

    /* create problem in SCIP and add non-NULL callbacks via setter functions */
    SCIP_CALL( SCIPcreateProbBasic(scip, probname) );

    SCIP_CALL( SCIPsetProbDelorig(scip, probdelorigMochila) );
    SCIP_CALL( SCIPsetProbTrans(scip, probtransMochila) );
    SCIP_CALL( SCIPsetProbDeltrans(scip, probdeltransMochila) );
    SCIP_CALL( SCIPsetProbInitsol(scip, probinitsolMochila) );
    SCIP_CALL( SCIPsetProbExitsol(scip, probexitsolMochila) );

    /* set objective sense */
    SCIP_CALL( SCIPsetObjSense(scip, SCIP_OBJSENSE_MAXIMIZE) );

    /* TODO: tell SCIP that the objective will be always integral (it depends on
       the problem) */
}
```